

DECLARATION OF INCORPORATION OF PARTLY COMPLETED MACHINERY

DICHIARAZIONE DI INCORPORAZIONE DI QUASI-MACCHINE

According to the Machinery Directive 2006/42/EC, Annex II, Part I, sector B for a partly completed machinery.
Ai sensi della Direttiva Macchine 2006/42/CE, Allegato II, Parte I, sezione B per le quasi-macchine.

Manufacturer <i>/Produttore:</i>	SEIKO EPSON CORPORATION	www.epson.com	
Address <i>/Indirizzo:</i>	3-5, Owa 3-chome, Suwa-shi Nagano-ken 392-8502 Japan	Telephone <i>/Telefono:</i>	+81-266-52-3131
Representative <i>/Rappresentante:</i>	EPSON EUROPE B.V.	www.epson.eu	
Address <i>/Indirizzo:</i>	Atlas Arena, Asia Building, Hoogoorddreef 5, 1101 BA Amsterdam Zuidooost The Netherlands	Telephone <i>/Telefono:</i>	+31-20-314-5000

This declaration of incorporation is issued under the sole responsibility of the manufacturer.
La presente dichiarazione di incorporazione è rilasciata sotto l'esclusiva responsabilità del fabbricante.

Brand Name */Marchio:* EPSON
Product Name */Nome prodotto:* Industrial Robot
Model */Modello:* VT6-B (Serial number V6B***0001 - V6B***9999)

<Note> * : 0 - 9, A - Z

For more details, please refer to the product description
Per maggiori dettagli, si veda la descrizione del prodotto

Options */Opzioni:*

See Technical Data File

Fulfills the following essential health and safety requirements of the Machinery Directive 2006/42/EC:

E' conforme ai seguenti requisiti essenziali di sicurezza e di tutela della salute definiti dalla Direttiva Macchine 2006/42/EC

1.1.2, 1.1.3, 1.1.5, 1.1.6, 1.2.1, 1.2.2, 1.2.3, 1.2.4.1, 1.2.4.3, 1.2.5, 1.2.6, 1.3.1, 1.3.2, 1.3.3, 1.3.4, 1.3.6, 1.3.7, 1.3.9, 1.5.1, 1.5.2,
1.5.4, 1.5.6, 1.5.8, 1.5.9, 1.5.10, 1.5.11, 1.6.1, 1.6.2, 1.6.3, 1.6.4, 1.7.1, 1.7.1.1, 1.7.2, 1.7.3, 1.7.4

The manufacturer undertakes to electronically supply the relevant technical documentation, referred to in Annex VII part B for the partly completed machinery, to national authorities upon reasoned request.

Il fabbricante si impegna a fornire in formato elettronico il fascicolo tecnico, come riportato nell'Allegato VII, sezione B per le quasi-macchine, alle autorità nazionali a fronte di una richiesta debitamente motivata.

This partly completed machine must not be put into service until the machinery into which it is to be incorporated, has been declared in conformity with the provisions of the Machinery Directive.

Questa quasi-macchina non deve essere utilizzata finché la macchina in cui è stata incorporata non è stata dichiarata conforme ai requisiti della Direttiva Macchine.

Furthermore this partly completed machinery fulfils all relevant provisions of the directive:

Inoltre questa quasi-macchina soddisfa tutti i requisiti essenziali della direttiva:

- Electromagnetic Compatibility (EMC) 2014/30/EU
- Restriction of the use of certain hazardous substances (RoHS) 2011/65/EU

Following harmonized norms and specifications are applied:

Le seguenti norme e specifiche tecniche sono state applicate:

Safety:	EMC:
EN ISO 10218-1 2011	EN 55011 2016/A1:2017/A11:2020 Group1 Class A
EN ISO 12100 2010	EN 61000-6-2 2005
EN 60204-1 2018	EN 61000-6-4 2007/A1:2011
EN ISO 13850 2015	EN 61000-6-7 2015
EN 61800-5-1 2007/A1:2017/A11:2021	RoHS:
EN ISO 13849-1 2015	EN IEC 63000 2018

Supplementary Information */Informazione supplementare*

The year in which the CE marking was affixed, is

2026

Anno di apposizione marchio CE

2026

22 July 2026

Nagano-ken, Japan

Ozawa Hiroyuki

Hiroyuki Ozawa
R CS Quality Assurance Department
General Manager
SEIKO EPSON CORPORATION

Declared based on "Technical Data File,

22 July 2026

"

Dichiarazione basata sul documento "Technical Data File,

22 July 2026 "

Annex to manipulator type

		<u>VT6-B</u>	☐	☐	☐	☐
			<u>a</u>	<u>b</u>	<u>c</u>	<u>d</u>
VT6-B: VT series (6kg payload robots)						
a	: Arm length	90	: 910mm			
b	: Brake equipment	1	: Brakes on all joints			
c	: Environment	S	: Standard (equivalent to IP20)			
		C	: Cleanroom			
d	: Mounting type	None	: Tabletop mounting			
		R	: Ceiling mounting			
		W	: Wall mounting			

Annex to hardware options

For industrial robot: ☐ External Wiring Kit ☐ Mounting Compatible Plate ☐ Camera Mounting Bracket ☐ Mechanical Stop Adjustable	For robot controller unit: ☐ Emergency Cable ☐ Power Supply Plug ☐ Emergency Stop Box ☐ Terminal Block(D-sub25pin) ☐ Fieldbus I/O Module_D(Slave), (PROFIBUS-DP, DeviceNET, CC-LINK, EtherNet/IP, PROFINET, EtherCAT) ☐ Teach pendant (TP2, TP4) ☐ Exchange Cable for TP2 ☐ Wall Bracket for TP4
--	--